

Hardware Libre:

Clasificación y desarrollo de hardware reconfigurable en entornos GNU/Linux



Iván González, Juan González, Francisco Gómez-Arribas

Escuela Politécnica Superior
Universidad Autónoma de Madrid

ÍNDICE

- **INTRODUCCIÓN**
- **PARTE I: Hardware estático**
- **PARTE II: Hardware reconfigurable**
- **APLICACIONES**
- **CONCLUSIONES**

¿Qué es el hardware Libre?

- **Paralelismo con Software Libre**

- **Software Libre: Ofrece 4 libertades**

- Libertad de uso
- Libertad de compartir (distribuir)
- Libertad de modificación (Fuentes)
- Libertad de distribución de las modificaciones

- **Hardware libre:** Aspira a ofrecer esas mismas 4 libertades, pero aparecen problemas.

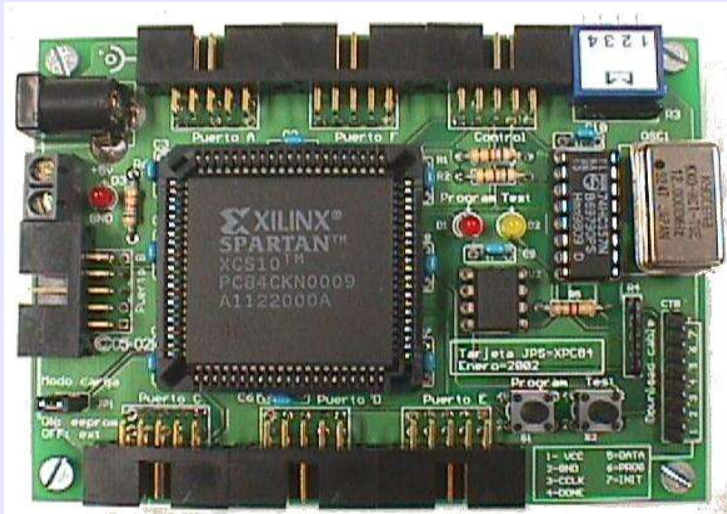


El objetivo del hardware libre es aplicar las mismas 4 libertades del software libre, en su propio campo

Clasificación del hardware

- Según su naturaleza, encontramos dos grandes grupos:

HARDWARE ESTÁTICO, conjunto de materiales de los sistemas electrónicos.



Existencia física

HARDWARE RECONFIGURABLE, el que viene descrito mediante lenguajes de descripción hardware (HDL)

```
library ieee;
use ieee.std_logic_1164.all;
use ieee.std_logic_unsigned.all;

entity cont8 is
    port (clk : in std_logic; -- Reloj
          clear : in std_logic;
          q : out std_logic_vector (7 downto 0)); -- Salida
end cont8;

architecture beh of cont8 is
    signal cuenta : std_logic_vector (7 downto 0);
```

Es "código"

Siempre hay que especificar de qué tipo de hardware estamos hablando

ÍNDICE

- **INTRODUCCIÓN**
- **PARTE I: Hardware estático**
- **PARTE II: Hardware reconfigurable**
- **APLICACIONES**
- **CONCLUSIONES**

Problemas del hardware libre

■ Queremos aplicar las 4 libertades, pero surgen problemas:

1. **Un diseño físico es único.** Para compartir mi placa con otra persona, bien le dejo la mía o bien se la tiene que fabricar. La compartición tal cual la conocemos en el mundo del software no es posible.
2. **La compartición tiene asociado un coste.** Para compartir hardware libre hay que FABRICAR y comprar componentes. Además hay que verificar su correcto funcionamiento.
3. **Disponibilidad de los componentes.** ¿Están disponibles los chips?

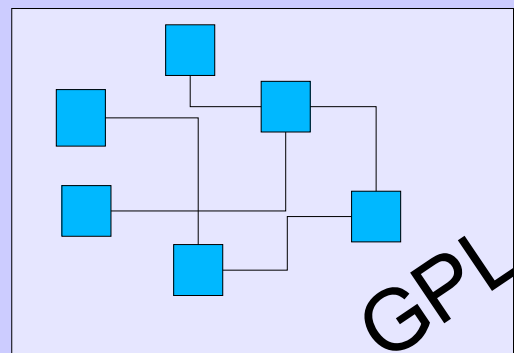
Problemas derivados de su Existencia Física

Definición de hardware libre (I)

- No hay una definición clara
- **Una propuesta:**

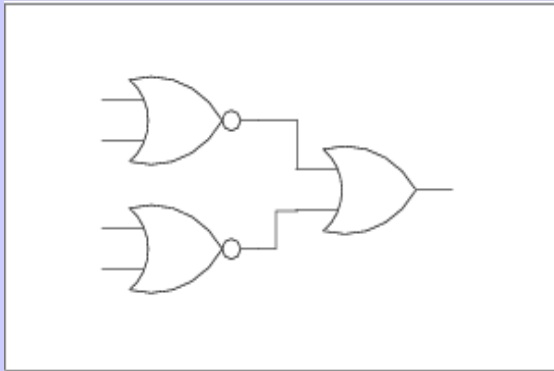
El **hardware libre** (o abierto) ofrece las mismas 4 libertades que el software libre, pero aplicadas a los **PLANOS** del hardware.

- En el software se habla de fuentes, en el hardware de planos
- **Los planos se pueden compartir igual que el software. Es la fabricación la que tiene un coste.**

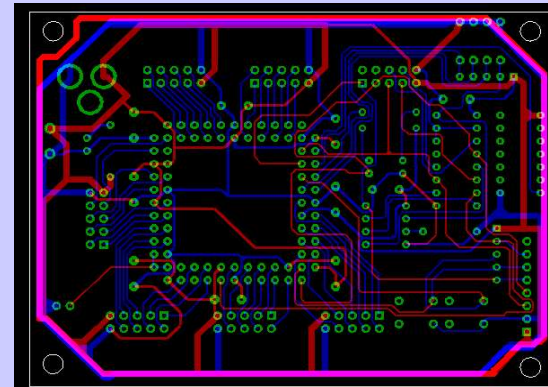


Tipos de planos en electrónica

- Esquemático

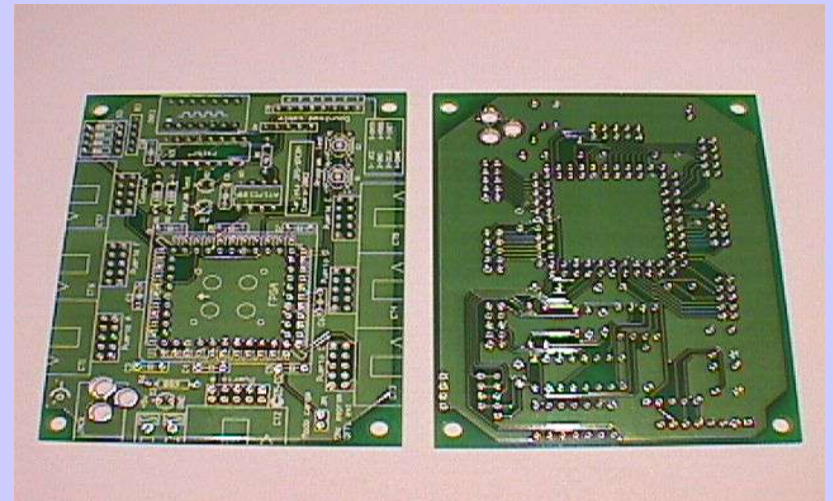


- Circuito Impreso (PCB)



- Fichero para fabricación (GERBER)

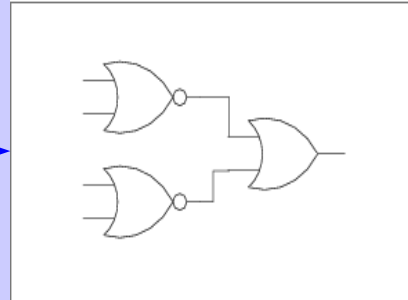
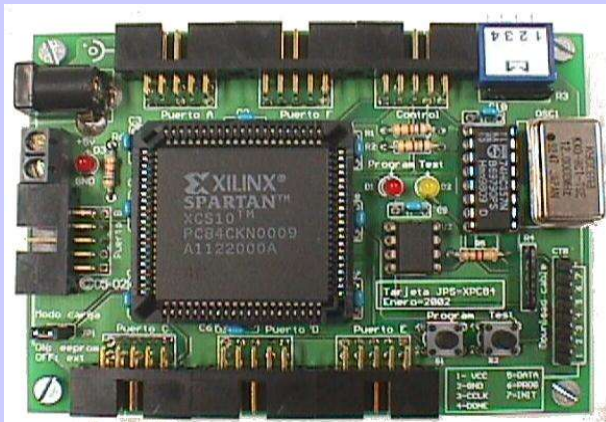
- Sólo en placas industriales



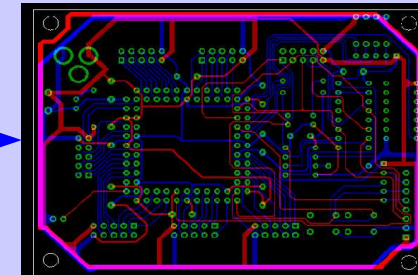
Definición hardware libre (II)

Un diseño se considera hardware libre si ofrece las 4 libertades del software libre en el **esquemático**, **PCB** y **fichero para fabricación**

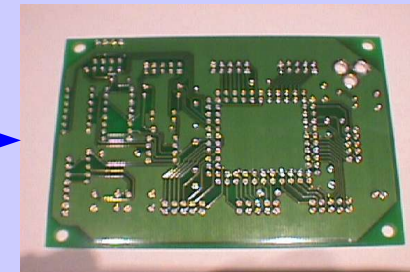
Hardware libre



.sch



.pcb



gerber

Formato de los planos (I)

- **Fichero de fabricación:** GERBER, estándar industrial ✓
- **Esquemático y PCB:** Cada aplicación su propio formato ✗

No hay formato estándar

- **Lo ideal:** Herramientas de desarrollo (EDA) Libres
- **La realidad:** Software propietario, con formatos propietarios

El formato **impone restricciones** a la compartición de los planos

¿Es **hardware libre** si el formato de alguno de sus planos es propietario?

Formato de los planos (II)

■ Nuestra propuesta:

Que sea el **autor el que decida**, con independencia de la aplicación empleada para su diseño

■ **Herramientas de desarrollo Libres:** Proyecto gEDA.
Prometedor, pero en desarrollo

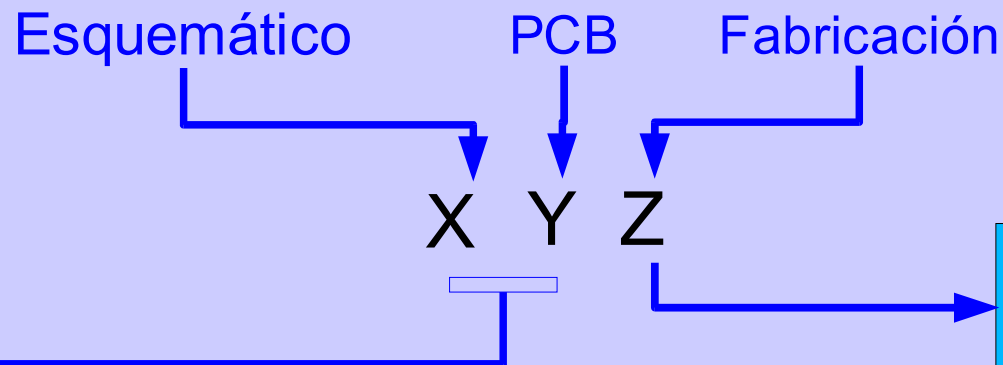
■ **Software propietario todavía muy por delante,**
Orcad, Tango, Eagle, Protel,...

La aplicación utilizada impone restricciones a la compartición. En base a esas restricciones clasificaremos el hardware libre

Clasificación del hardware libre (I)

■ Clasificación de los diseños en función de los planos y el tipo de programas usados para generarlos

- Tres componentes
- Cada una asociada a un tipo de plano



- L = Libre (Formato Gerber)
- X = No disponible

- L = Programa libre
- M = Programa propietario, Multiplataforma, siendo alguna un Sistema operativo Libre
- P = Programa propietario, que se ejecuta sobre un Sistema Operativo propietario

Clasificación del hardware libre (II)

- Se pueden tener diseños LLL, PPL, PML...
- Existen tres tipos a destacar:

- **Diseños LLL**

- Ninguna restricción. Cualquiera los puede ver, modificar y fabricar. Diseños "Pura Sangre"

- **Diseños MML**

- Lo más práctico para el diseñador, al día de hoy. Necesaria una licencia, pero al menos se puede usar un sistema operativo libre

- **Diseños PPX**

- Es lo más restrictivo. Necesarias licencias de las herramientas y del sistema operativo. No hay fichero de fabricación

Clasificación del hardware libre (III)

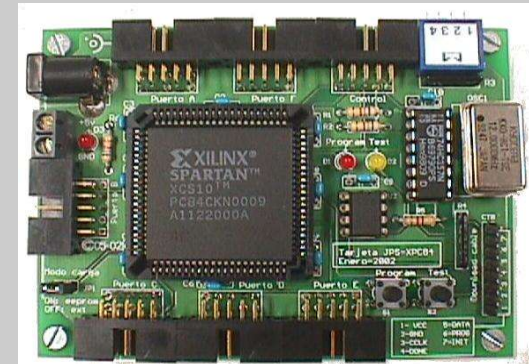
■ Lo ideal: Diseños LLL

- ¿Existe algún diseño LLL?



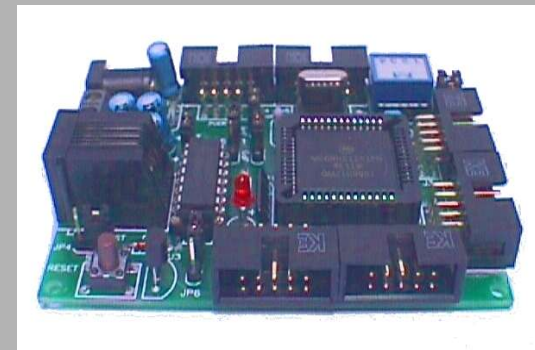
■ Lo práctico: Diseños MML

- Programa de diseño Eagle (CadSoft)
- Descarga gratuita (Freeware)
- Ejemplo: **Tarjeta JPS**



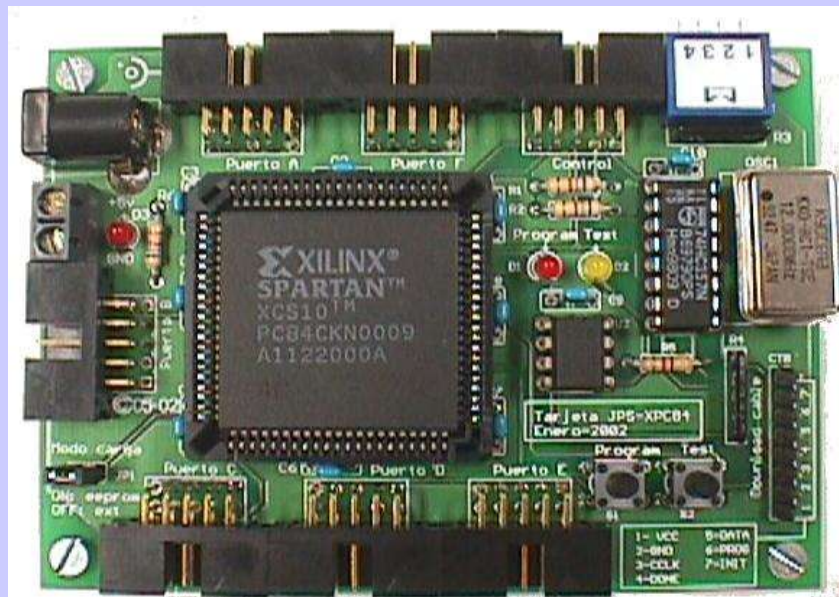
■ Lo más restrictivo: Diseños PPX

- Ej. **Tarjeta CT6811, Tarjeta CT293**
- Orcad y Tango (Windows)



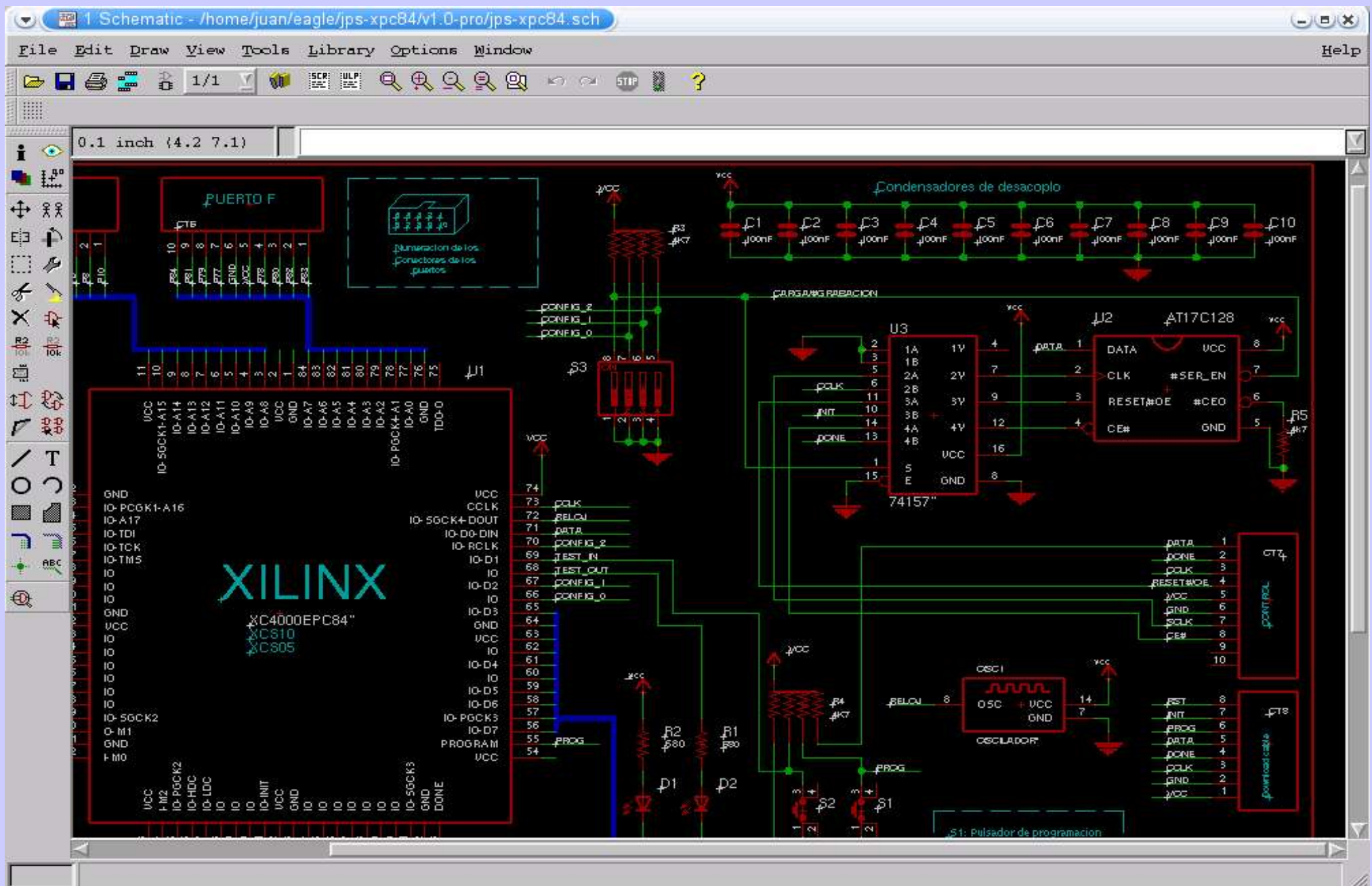
Un ejemplo: La Tarjeta JPS

- **Hardware libre. Tipo MML.**
 - Herramienta de diseño: **Eagle**
 - Distribución Linux: **Debian/Sarge**
- Cualquiera la puede fabricar
- Cualquiera la puede modificar
- Cualquier empresa la puede comercializar
- Cualquier Universidad la puede adaptar
- ...

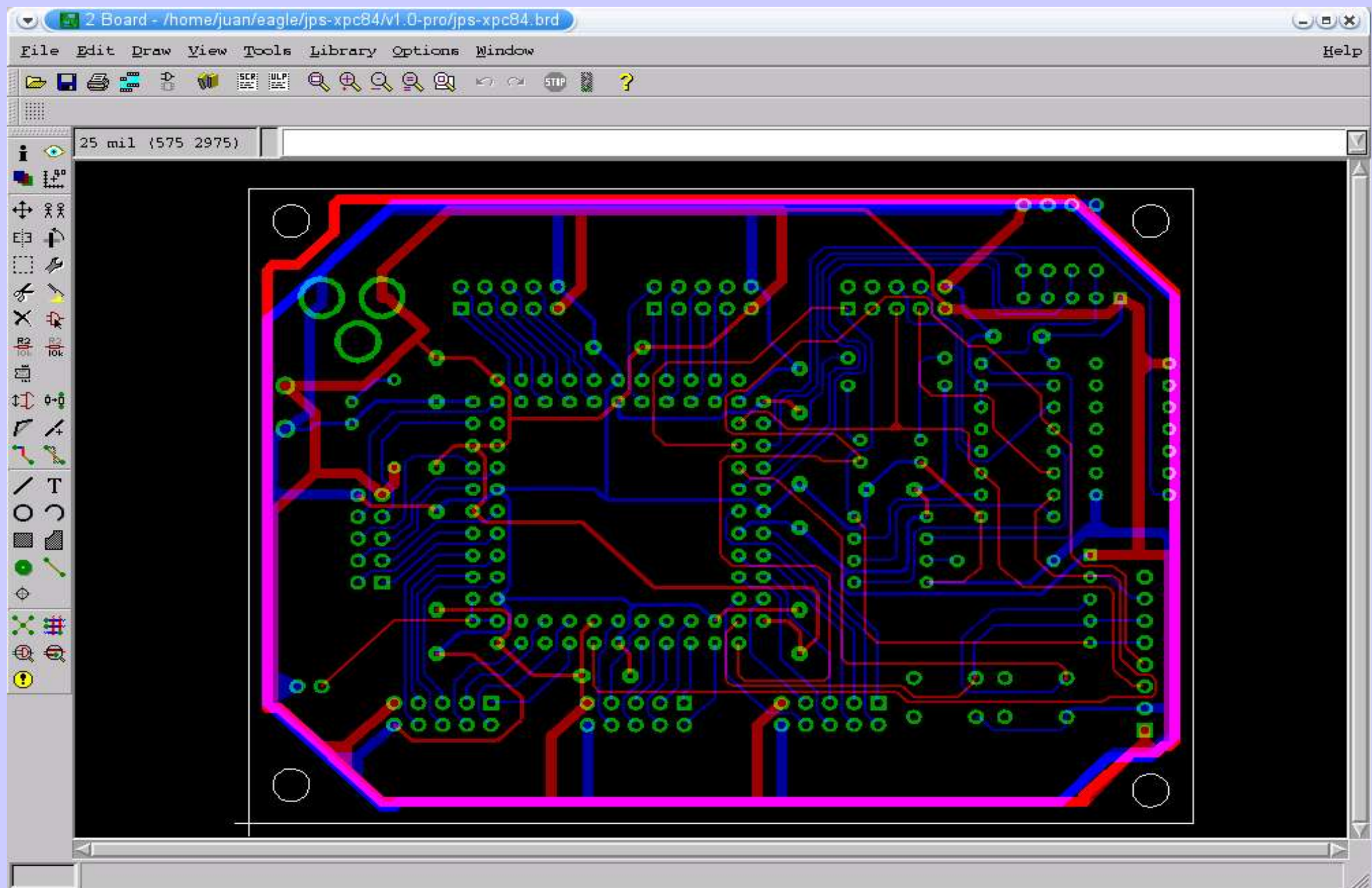


Presentada en Hispabot 2003

La aplicación EAGLE (No libre)



La aplicación EAGLE (No libre)



ÍNDICE

- **INTRODUCCIÓN**
- **PARTE I: Hardware estático**
- **PARTE II: Hardware reconfigurable**
- **APLICACIONES**
- **CONCLUSIONES**

Introducción

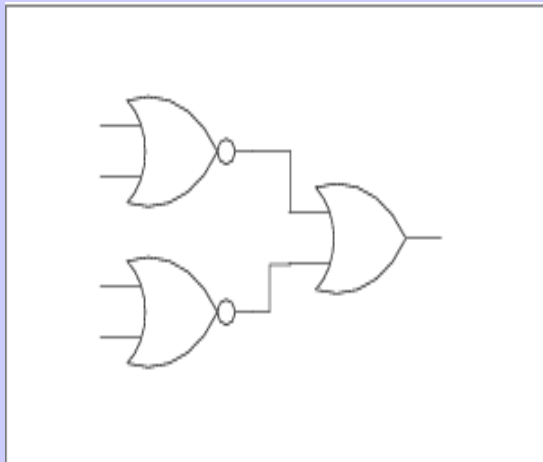
- **Hardware Reconfigurable:** Viene descrito mediante un lenguaje de descripción hardware (HDL) y se puede sintetizar en una FPGA
- **Los diseños son "Código Fuente"**
- **Para hacer que sean libres, sólo hay que aplicar la licencia GPL o similar.**

```
library ieee;  
use ieee.std_logic_1164.all;  
use ieee.std_logic_unsigned.all;  
  
entity cont8 is  
  port (clk : in std_logic; -- Reloj  
        clear : in std_logic;  
        q : out std_logic_vector (7 downto 0)); --Salida  
end cont8;  
  
architecture beh of cont8 is  
  signal cuenta : std_logic_vector (7 downto 0);
```



Lenguajes de descripción hardware (I)

- El hardware se puede describir utilizando un lenguaje HDL, como VHDL, Verilog, Handel C...
- Los diseños son ficheros de texto (“Código fuente”), que describen tanto la estructura del diseño como el comportamiento de las partes integrantes



mi_diseño.sch



```
library ieee;
use ieee.std_logic_1164.all;
use ieee.std_logic_unsigned.all;

entity cont8 is
  port (clk : in std_logic; -- Reloj
        clear : in std_logic;
        q : out std_logic_vector (7 downto 0)); --Salida
end cont8;

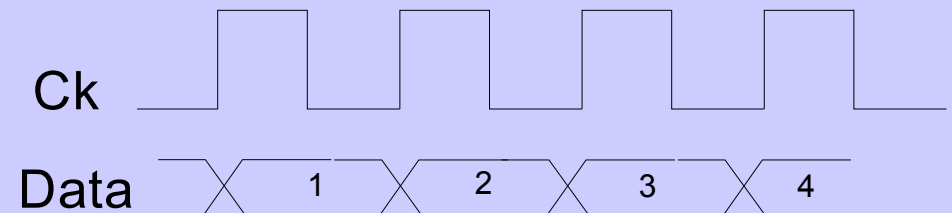
architecture beh of cont8 is
  signal cuenta : std_logic_vector (7 downto 0);
```

mi_diseño.vhdl

Lenguajes de descripción hardware (II)

- Se pueden realizar simulaciones

```
library ieee;  
use ieee.std_logic_1164.all;  
use ieee.std_logic_unsigned.all;  
  
entity cont8 is  
  port (clk : in std_logic; -- Reloj  
        clear : in std_logic;  
        q : out std_logic_vector (7 downto 0)); --Salida  
end cont8;  
  
architecture beh of cont8 is  
  signal cuenta : std_logic_vector (7 downto 0);
```



- Se pueden tener librerías de componentes, igual que con el software

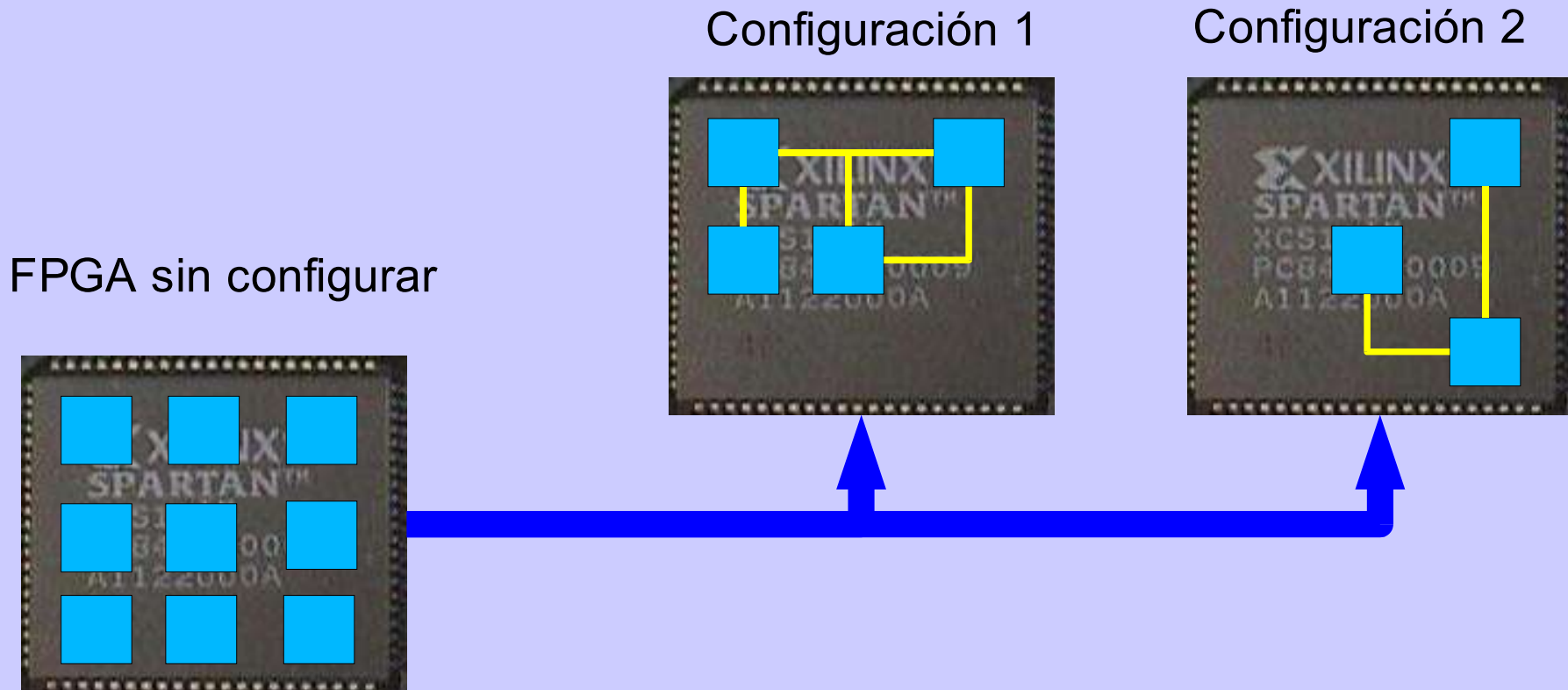
Mi_mux.vhdl

Mi_cpu.vhdl

Mi_dispositivo.vhdl

FPGAs (I)

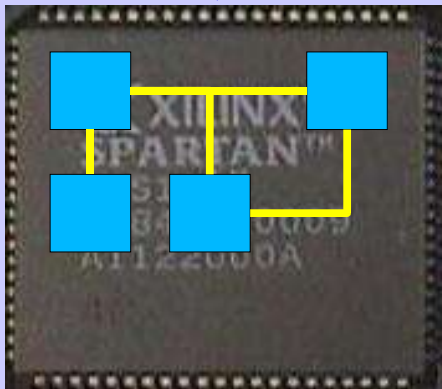
- Dispositivos electrónicos que nos permiten implementar circuitos digitales
- **Compuestas por bloques iguales configurables (CLBs)** que se unen dinámicamente según se especifica en una memoria de configuración



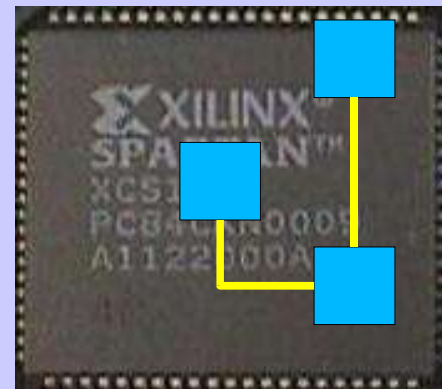
FPGAs (II)

- Cambiando el contenido de la memoria de configuración, la FPGA se convierte en un Dispositivo u otro.
- El fichero que contiene la configuración se llama **Bitstream**

mi_dispositivo1.bit



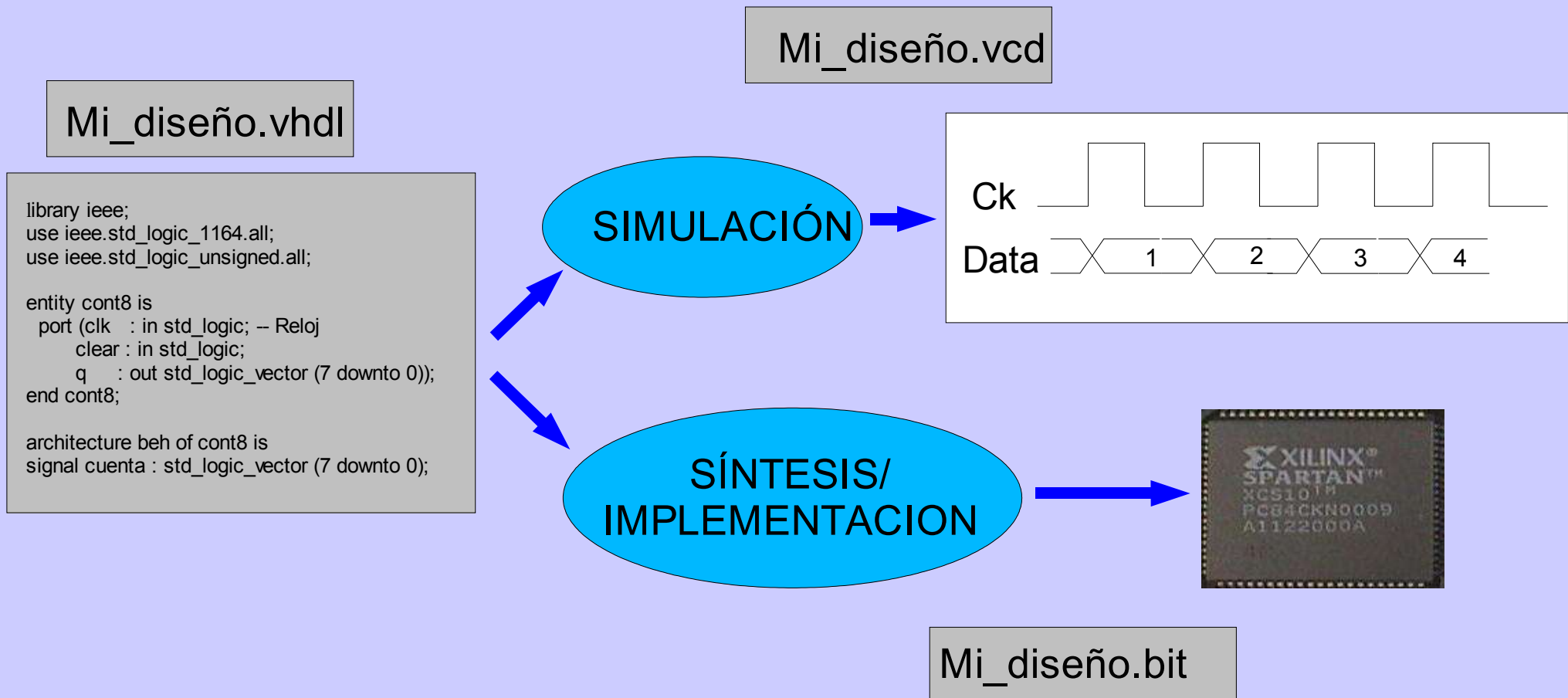
mi_dispositivo2.bit



- **¡¡Dispositivos universales!!** Se pueden "convertir" en cualquier circuito digital, según la configuración que se le cargue

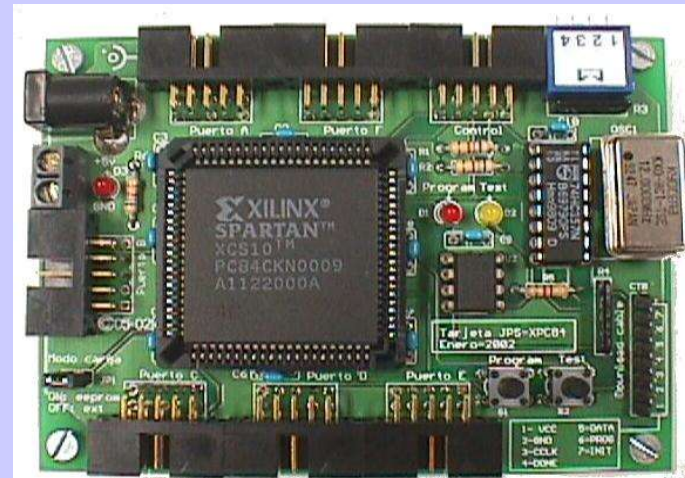
Hardware Reconfigurable (I)

- HDL+FPGA = Hardware reconfigurable
- ¡¡El hardware es ahora un software!!
- Hardware libre = Ficheros HDL con licencia GPL



Hardware Reconfigurable (II)

- El hardware reconfigurable se puede **compartir**
- Se pueden ofrecer las mismas **4 libertadas** a los diseños en HDL (Licencia GPL)
- Nuevas **comunidades Hardware** que comparten información (Ejemplo: OpenCores)
- **Repositorios con Hardware** para que cualquiera los use
- Necesaria una **plataforma** en la que descargar los diseños
 - Muchas entrenadoras en el mercado
 - La **JPS** es una de ellas, que además libre.

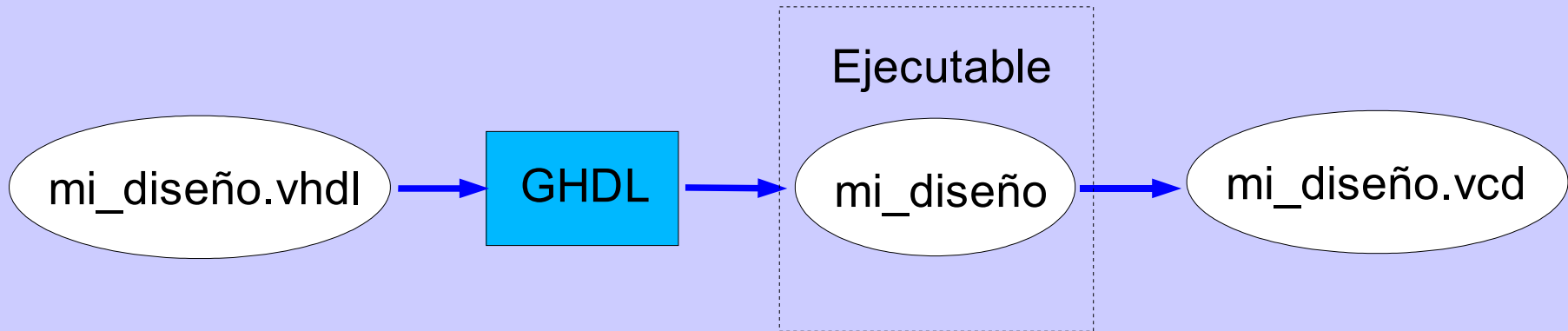


Hardware Reconfigurable

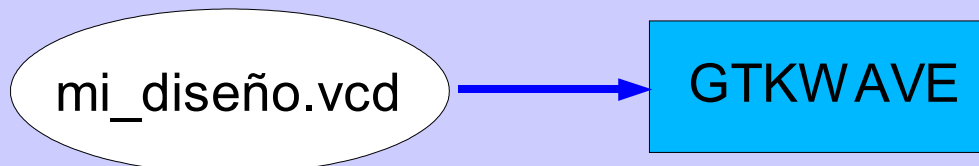
- **Simulación en GNU/Linux**
- **Síntesis/Implementación en GNU/Linux**

Simulación en GNU/LINUX

- Lenguaje empleado: **VHDL**
- Herramienta para Analizar/simular: **GHDL**
 - Proyecto prometedor
 - Basado en el GCC

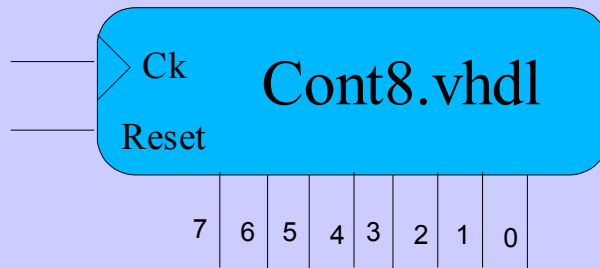


- Para visualizar el resultado de la simulación: **GTKWAVE**

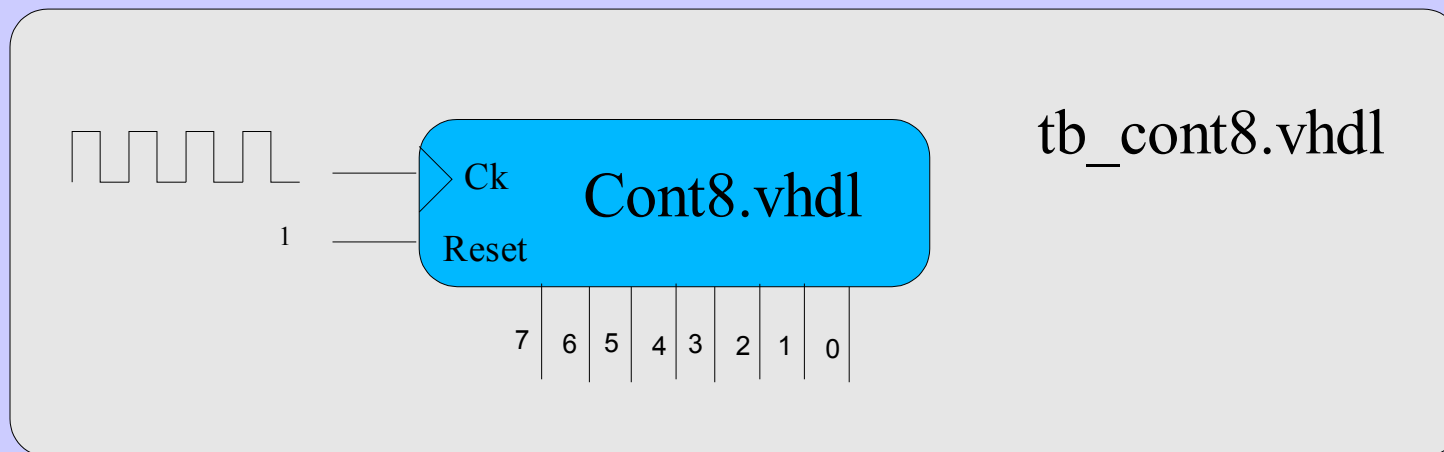


Demo de Simulación en GNU/LINUX (I)

■ Contador binario de 8 bits



■ Para probarlo hay que conectarlo a una señal de reloj y hacer un reset : **Banco de pruebas, tb_cont8.vhdl**



Demo de Simulación en GNU/LINUX (II)

```
Library ieee;  
use ieee.std_logic_1164.all;  
use ieee.std_logic_unsigned.all;
```

cont8.vhdl

```
entity cont8 is  
  port (clk : in std_logic; -- Reloj  
        clear : in std_logic;  
        q : out std_logic_vector (7 downto 0)); --Salida  
end cont8;
```

```
architecture beh of cont8 is  
  signal cuenta : std_logic_vector (7 downto 0);
```

```
begin  
  output: process(clk,clear)  
  begin  
    if (clear='0') then  
      q<="00000000";  
      cuenta<="00000000";  
    elsif (clk'event and clk='1') then  
      cuenta<=(cuenta+1);  
      q<=cuenta;  
    end if;  
  end process;  
end beh;
```

Demo de Simulación en GNU/LINUX (II)

```
$ ghdl -a -ieee=synopsys *.vhd
```

Cont8.o tb_cont8.o

```
$ ghdl -e -ieee=synopsys tb_cont8
```

tb_cont8 (Ejecutable)

```
$ ./tb_cont8 -vcd=simulacion.vcd --stop-time=200ns
```

Simulacion.vcd

```
$ gtkwave simulacion.vcd
```

Análisis



Elaboración

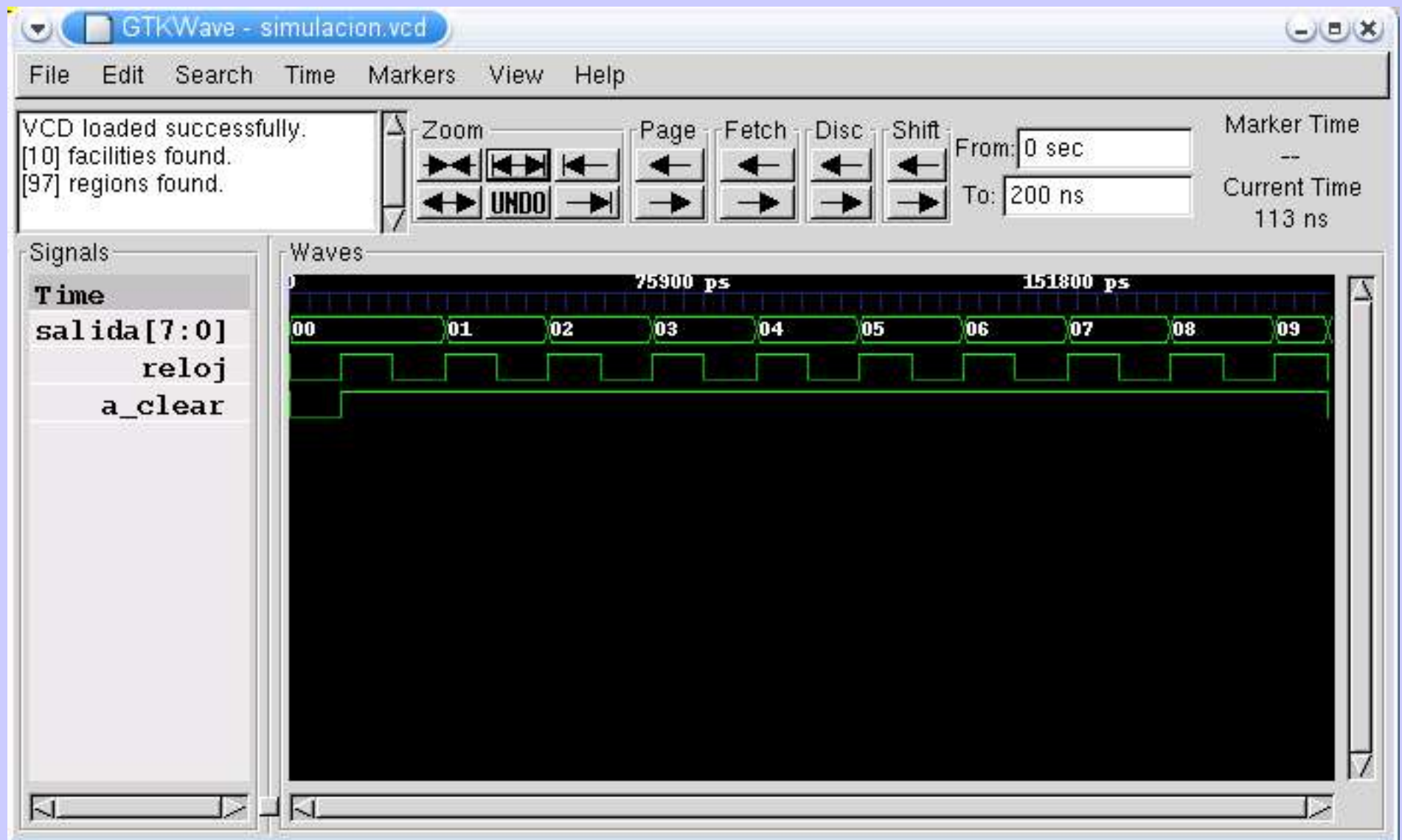


Simulación



Visualización

Visualización con GTKWAVE

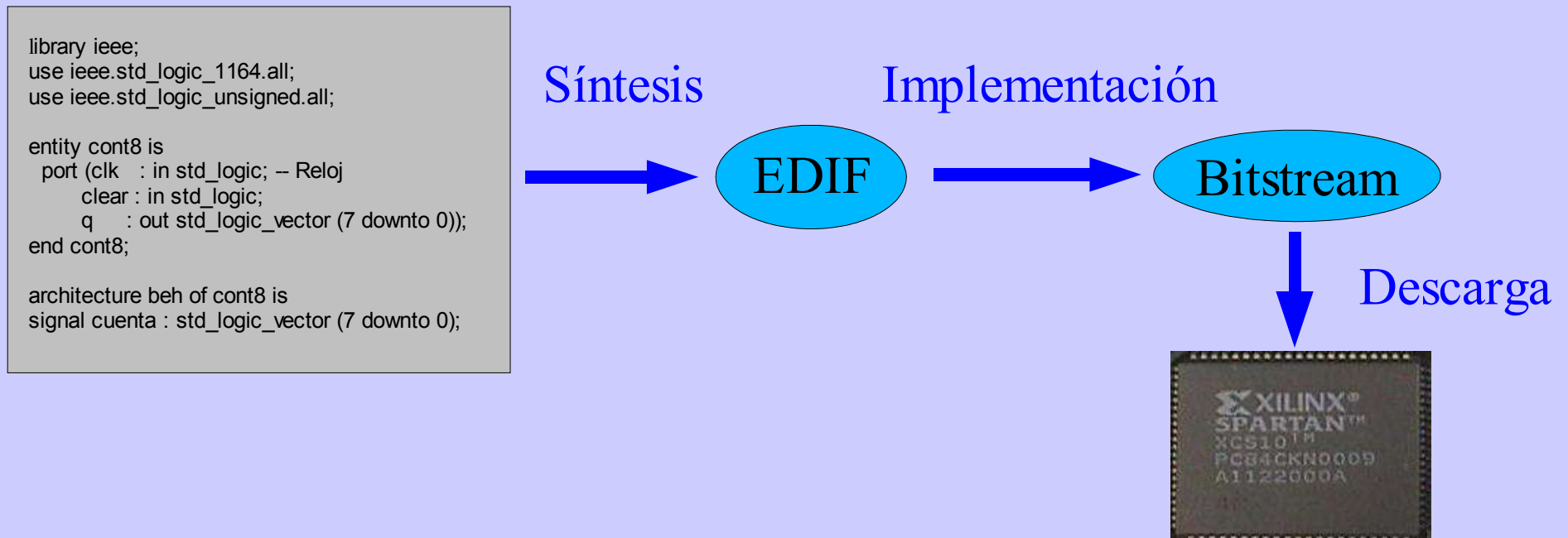


Hardware Reconfigurable

- Simulación en GNU/Linux
- **Síntesis/Implementación en GNU/Linux**

Introducción

- **Fase de síntesis:** A partir del código en VHDL se obtiene un fichero netlist en el formato EDIF
- **Fase de implementación:** A partir del netlist se genera el bitstream
- **Fase de descarga:** Finalmente se descarga el Bitstream en la FPGA



Síntesis en FPGA

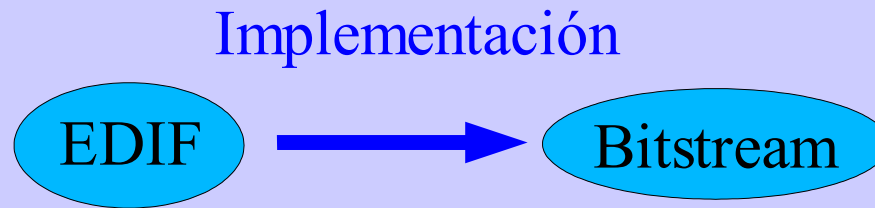
- **No hay herramientas libres**, pero podría haberlas.
 - Se podrían realizar
 - Es dependiente de la tecnología, pero el fabricante aporta la información necesaria
 - El formato EDIF está documentado
- **Existen herramientas propietarias**, que corren bajo linux (Ej. Synplify Pro)
- **Existen herramientas que corren bien bajo WINE** (Ej. ISE)



Síntesis ✓

Implementación en FPGA

- Se obtiene el *Bitstream* a partir del fichero EDIF



- La tecnología de los dispositivos FPGA se considera secreto industrial

- No es posible conocer toda la información de configuración

No es posible el diseño de herramientas libres

- Herramientas

- Actualmente los fabricantes más importantes no tienen herramientas para Linux
 - Xilinx ha anunciado que estarán disponibles en 6 meses

Cerrando el ciclo de diseño de FPGAs en Linux

- Existen herramientas de edición libres ✓
- Existen herramientas de simulación libres ✓
- Existen herramientas de síntesis pero no son libres ✗
 - Al menos están disponibles para Linux
- No hay herramientas libres para la implementación, ni ✗
puede haberlas

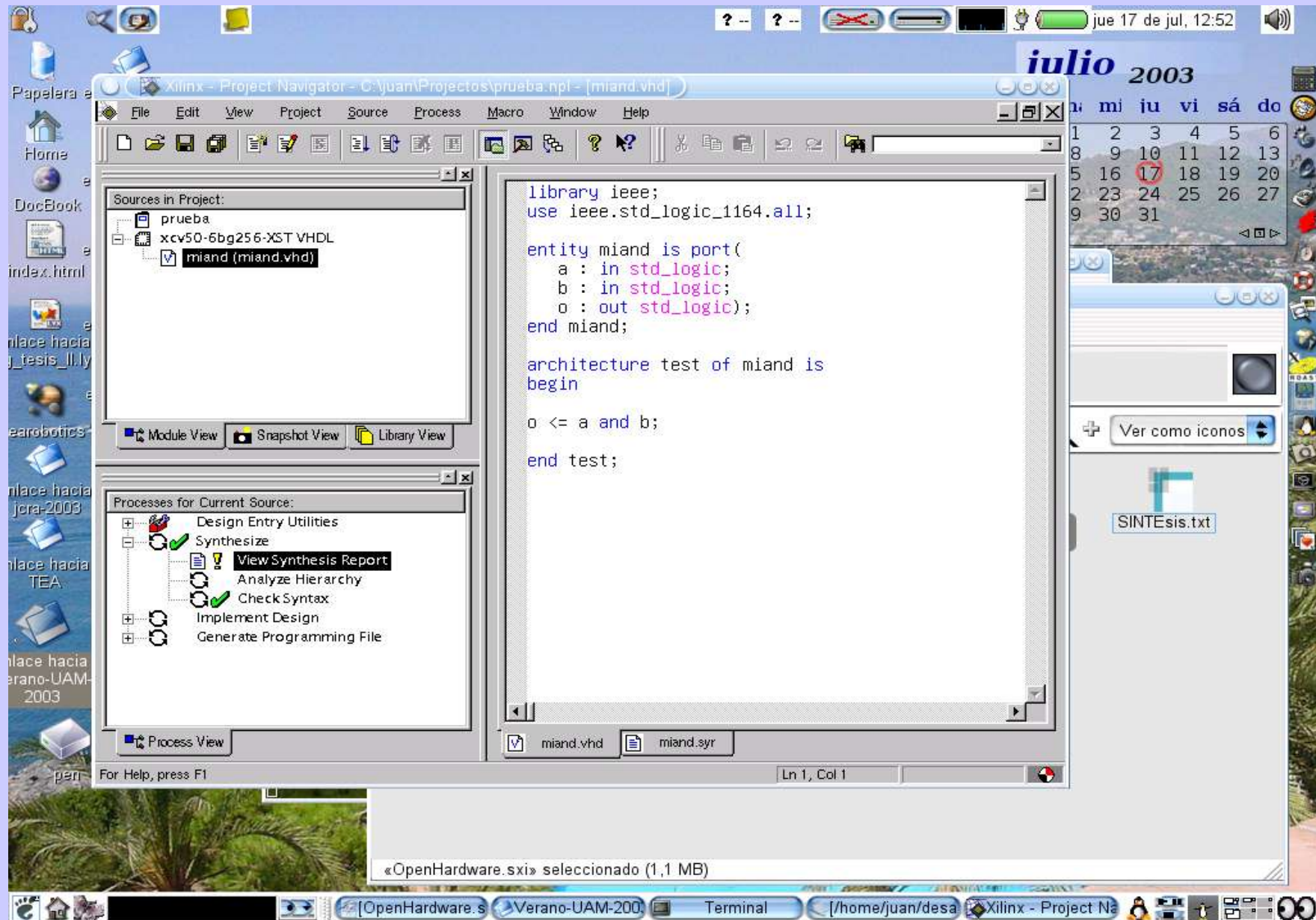
Solución que hemos empleado:

Simulación: GHDL + GTKWAVE

Síntesis/implementación: ISE 4.2 + WINE

Cerrando el ciclo de diseño de FPGAs en Linux

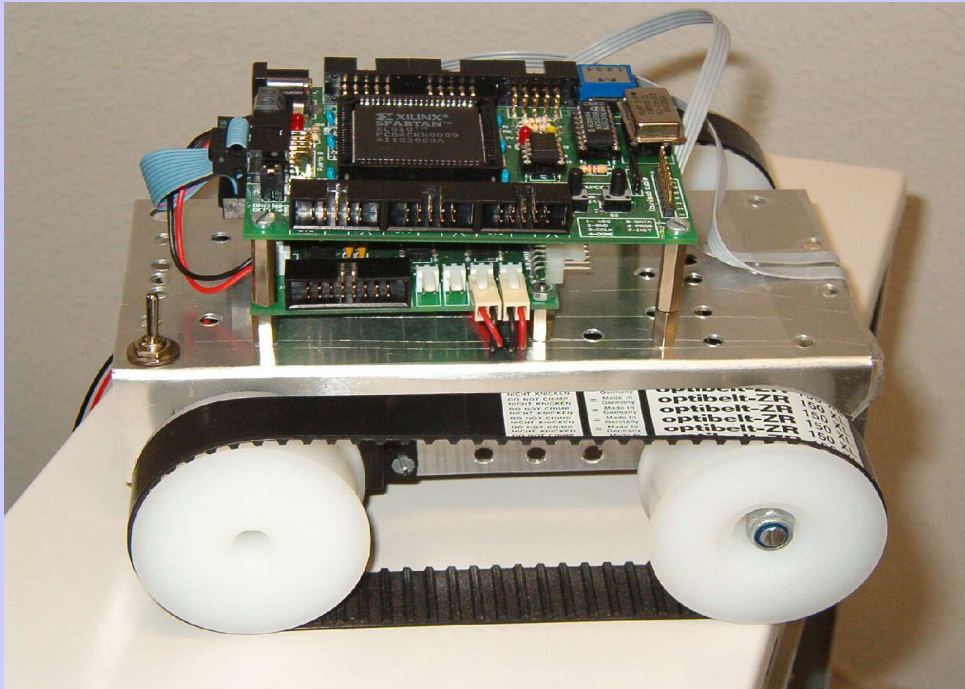
- Y para muestra un botón...



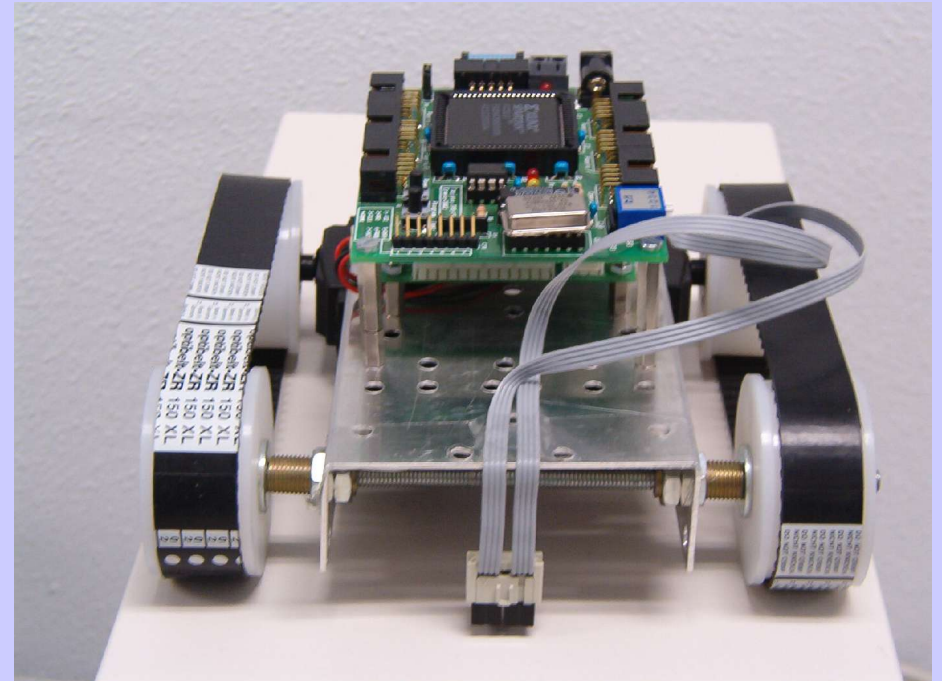
ÍNDICE

- **INTRODUCCIÓN**
- **PARTE I: Hardware estático**
- **PARTE II: Hardware reconfigurable**
- **APLICACIONES**
- **Conclusiones**

Aplicación I: Robot de Docencia

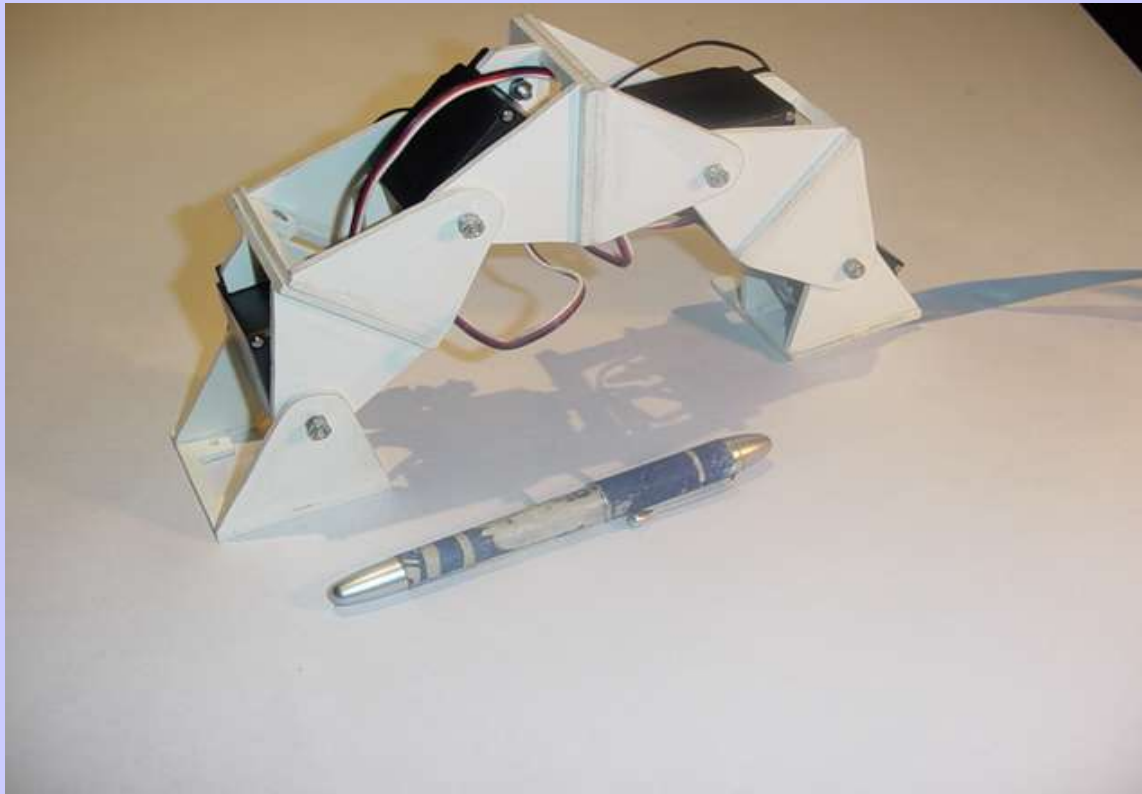


- Robot seguidor de línea
- CPU PandaBear en VHDL
 - Risc, 16 Bits
 - 8 instrucciones



- Ocupación: 147 CLBs (75%)
- Frecuencia 12MHZ

Aplicación II: Robot gusano



- Robot ápodo que se desplaza mediante ondas sinusoidales
- Controlador hardware en una FPGA. Presentado en el JCRA 2003.

ÍNDICE

- **INTRODUCCIÓN**
- **PARTE I: Hardware estático**
- **PARTE II: Hardware reconfigurable**
- **APLICACIONES**
- **Conclusiones**

Conclusiones (I)

- **Al hablar de hardware libre hay que distinguir entre hardware estático y hardware reconfigurable**
- **Hardware estático**
 - Propuesta una definición
 - Establecida clasificación según las restricciones impuestas por las aplicaciones de diseño
 - Es el autor es que decide la libertad, no la aplicación
- **Hardware reconfigurable**
 - Es libre si se aplica licencia GPL o similar
 - Herramientas libres para la simulación: GHDL, GTKWAVE
 - No hay sintetizadores libres, pero podría haberlos
 - No puede haber un entorno completamente libre. Los detalles internos de las FPGAs son secreto industrial

Conclusiones (II)

■ Hemos cerrado el ciclo de diseño en una máquina GNU/Linux

- Tarjeta JPS
- Entorno ISE 4.2 de Xilinx, usando Wine

Hardware Libre tiene mucho futuro, sobre todo el **hardware reconfigurable** por su similitud con el software libre. La limitación viene impuesta por las herramientas de los Fabricantes de FPGAs

El **hardware estático libre** está más limitado, y su difusión es mucho más lenta, debido a que hay que "Fabricar". Tiene especial interés en su aplicación docente, donde las universidades y centros de investigación los podrían fabricar

Conclusiones (III)

■ SOLUCIONES:

- Utilizar **Laboratorios Virtuales**, donde hay un servidor con el programa propietario que permite hacer la síntesis e implementación: **GRANJAS DE SINTESIS**
- Proyectos Europeos a gran escala: ¿Open FPGA?



En cualquier caso, el **hardware libre** es un nuevo frente de batalla hacia una sociedad del conocimiento libre

Referencias:

■ Tarjeta JPS :

- <http://www.iearobotics.com/personal/juan/doctorado/jps-xpc84/jps-xpc84.html>
- <http://www.iearobotics.com>, google interno: "Tarjeta JPS"

■ LABOWEB: Laboratorio Virtual

- <http://www.ii.uam.es/~laboweb/>

■ PROYECTO HARDWARE ABIERTO DE MICROBOTICA S.L:

- <http://www.microbotica.com/ha.htm>

■ TARJETA CT6811:

- <http://www.iearobotics.com/proyectos/ct6811/ct6811.html>
- <http://www.iearobotics.com>, google interno: "Tarjeta CT6811"

■ OPENCORES: Comunidad de hardware reconfigurable

- <http://www.opencores.org/>

Hardware Libre:

Clasificación y desarrollo de hardware reconfigurable en entornos GNU/Linux



Juan González, Iván González, Francisco Gómez-Arribas

Escuela Politécnica Superior
Universidad Autónoma de Madrid